

Name/Matrikelnummer/Kennziffern:

Beachte: Bitte ordnen Sie die Lösungen übersichtlich an und geben Sie auf **jedem** Blatt den Namen an!

(1) (*Matrizen*)

(a) Es sei  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ . Berechne  $A^t A$  und  $AA^t$ .

(b) Was heißt: Die Matrix  $A$  ist zu  $B$  invers? (Bitte genau!)

(c) Finde die inverse Matrix zu  $\begin{pmatrix} -1 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$  und erkläre die Rechnung.

(2) (*Basis*)

(a) Definiere: Basis eines Vektorraums.

(b-c) Gegeben seien  $(1, 1, -1, 0), (1, 2, 0, 0), (1, 3, 1, 0) \in \mathbb{R}^4$ .

(b) Ermittle (falls möglich) die Darstellungen von  $(0, 3, 3, 0)$  als Linearkombination dieser Vektoren.

(c) Ermittle den von diesen Vektoren erzeugten Teilraum.

(d) Ergänze diese Vektoren (falls möglich) zu einer Basis des  $\mathbb{R}^4$ .

(3) (*Determinante*)

(a) Definiere: Determinante einer Matrix.

(b) Gib einige Beispiele für die Bedeutung von Determinanten.

(c) Erläutere die Berechnung von Determinanten anhand der

$$\text{Matrix } M = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

(mindestens zwei verschiedene Methoden!).

(4) (*inneres Produkt*)

(a) Definiere: inneres Produkt.

(b) Wird durch  $\langle x, y \rangle := x_1 y_1 - x_1 y_2$  ein inneres Produkt im  $\mathbb{R}^2$  definiert? (Warum?)

(c) Erläutere den Gram-Schmidt-Algorithmus anhand von

$$(1, 0, 0), (0, 1, 1), (i, 1, 0) \in \mathbb{C}^3$$

(d) Welcher Zusammenhang besteht zwischen innerem Produkt, Norm und Abstand?

(e) Formuliere und beweise den pythagoräischen Lehrsatz.

(5) (*Lineare Operatoren*)

(a) Definiere: Eigenwerte und Eigenvektoren eines linearen Operators.

(b) Bestimme die Eigenwerte und Eigenvektoren der Matrix  $T = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Ist diese Matrix diagonalisierbar? (Warum?)

(c-d) Gegeben sei ein (fixiertes) kartesisches Koordinatensystem im

Raum  $(x, y, z$ -Achse). Es sei  $D_1$  die Drehung um die  $x$ -Achse um 90 Grad, und  $D_2$  die Drehung um die  $z$ -Achse um 90 Grad.

(c) Ermittle die Matrix-Darstellungen von  $D_1$  und  $D_2$  (bezogen auf die Standardbasis).

(d) Welche Bewegung ergibt sich, wenn zuerst  $D_1$  und dann  $D_2$  ausgeübt wird?

Was läßt sich (ohne Rechnung) über die Eigenwerte und Eigenvektoren der dazugehörigen Matrix aussagen?