

ÜBER SYMMETRISCHE POLYNOME

von

Heinz Lüneburg

Es sei  $R$  ein kommutativer Ring mit 1 und  $R[x_1, \dots, x_n]$  sei der Polynomring in den Unbestimmten  $x_1, \dots, x_n$  über  $R$ . Ist  $\Sigma$  der Teilring aller symmetrischen Polynome aus  $R[x_1, \dots, x_n]$ , so ist  $R[x_1, \dots, x_n]$  ein freier

$\Sigma$ -Modul und die Elemente  $x_2^{e_1} \dots x_n^{e_{n-1}}$  mit  $0 \leq e_i \leq i$  bilden eine freie  $\Sigma$ -Basis dieses Moduls. Setzt man  $E(n) = \{e \mid 0 \leq e_i \leq i \text{ für } i = 1, \dots, n-1\}$ , so gibt es also zu jedem  $f \in R[x_1, \dots, x_n]$  eindeutig bestimmte  $S_e \in \Sigma$  mit

$$f = \sum_{e \in E(n)} S_e x_2^{e_1} \dots x_n^{e_{n-1}}.$$

Wir geben hier einen Algorithmus an, der zu  $f$  die  $S_e$  berechnet. Für diesen Algorithmus benötigen wir die Prozedur `naechst(e, initium, ekm, i)`, die alle  $e \in E(i)$  erzeugt. Sie wird mit `initium = true` gestartet. Nach dem ersten Aufruf ist `initium = false`. Ist  $i = 1$ , so wird beim ersten Aufruf  $e = \emptyset$  und `ekm = false` ausgegeben. Ist  $i > 1$ , so wird beim ersten Aufruf etwa  $e = (0, \dots, 0)$  ausgegeben und bei jedem weiteren Aufruf der Nachfolger des bislang aktuellen  $e$ . Ferner ist `ekm = true`, solange noch nicht alle  $e \in E(i)$  erzeugt sind.

Algorithmus SYMKOEF

Berechnet zu  $f \in R[x_1, \dots, x_n]$  eine Familie  $(S_e \mid e \in E(n))$  von symmetrischen Polynomen  $S_e$  mit

$$f = \sum_{e \in E(n)} S_e x_2^{e_1} \dots x_n^{e_{n-1}}.$$

begin  $S_\emptyset := f$ ;  $i := 1$ ;

  while  $i < n$  do

    begin for  $k := 0$  to  $i$  do

      for  $j := k$  to  $i$  do

$$p_{jk} = \sum_r x_{i+1}^{r_1} x_i^{r_2} \dots x_{i-k+2}^{r_k} x_{i-k+1}^{j-k-r_1-\dots-r_k};$$

{Die Summation ist über alle  $r$  mit  $0 \leq r_1 \leq j - k$ ,  $0 \leq r_2 \leq j - k - r_1$ ,  $\dots$ ,  $0 \leq r_k \leq j - k - r_1 - \dots - r_{k-1}$  zu erstrecken. }

```

initium := true; ekm := true;
while ekm do
begin naechst(e,initium,ekm,i);
  T0 := Se;
  if T0 = 0 then for k := 0 to i do Se,k := 0 else
  begin for k := 1 to i do
    Tk-1* := Tk-1(..., xi-k+2, xi-k+1, ...);
    Tk := (Tk-1 - Tk-1*)/(xi-k+2 - xi-k+1);
    Se,i := Ti;
    for k := i - 1 downto 0 do Se,k := Tk - ∑j=k+1i pjkSe,j
  end
end;
i := i + 1
end
end.

```

Will man dies wirklich programmieren, so wird man bei der Berechnung der  $T_k$  von der Formel

$$x^a y^b - x^b y^a = (y - x) \sum_{i=0}^{b-a-1} y^{a+i} x^{b-1-i},$$

die im Falle  $a \leq b$  gilt, und von der Formel

$$x^a y^b - x^b y^a = (x - y) \sum_{i=0}^{a-b-1} x^{b+i} y^{a-1-i},$$

die für  $a > b$  gilt, Gebrauch machen. Ferner wird man die  $p_{jk}$  nicht explizit ausrechnen und abspeichern. Sie werden ja nur einmal benötigt, so daß es genügt, sich bei der Berechnung von  $S_{e,k}$  sukzessive die in  $p_{jk}$  vorkommenden Monome zu verschaffen. Dabei ist es nützlich zu wissen, daß durch

$$(r_1, \dots, r_k) \rightarrow (r_1, r_1 + r_2 + 1, \dots, r_1 + r_2 + \dots + r_k + k - 1)$$

eine Bijektion der Menge der in  $p_{j,k}$  vorkommenden  $r$  auf die Menge der  $k$ -Teilmengen von  $\{0, \dots, n + k - 1\}$  definiert wird.

Ist  $f \in \mathbb{Z}[x]$  und ist der Leitkoeffizient von  $f$  gleich 1, so gilt für die Diskriminante  $\text{Dis}(f)$  nach einem Satz von Stickelberger, daß  $\text{Dis}(f) \equiv 0$  oder  $1 \pmod{4}$  ist. Schur bewies diesen Satz, indem er zeigte, daß es ganze Zahlen  $a$  und  $b$  gibt mit  $\text{Dis}(f) = a^2 - 4b$ . Hierin sind  $a$  und  $b$  natürlich nicht eindeutig bestimmt. Das von Schur benutzte  $a$  war nun nichts anderes als die Permanente der Vandermondematrix aus den Nullstellen von  $f$ . Nun ist

diese Permanente eine symmetrische Funktion in den Nullstellen von  $f$ , so daß sie nach dem Waringschen Satz ein Polynom in den Koeffizienten von  $f$  ist. Es erhebt sich daher die Frage, ob man diese Permanente ohne explizite Kenntnis der Nullstellen von  $f$  berechnen kann. Dies ist in der Tat möglich, wie man folgendermaßen einsehen kann.

Es seien  $x_1, \dots, x_n$  Unbestimmte über  $\mathbb{Z}$ . Ferner sei

$$\text{Vdm}(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \dots & x_2^{n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}.$$

Dann ist

$$\text{perm}(\text{Vdm}(x_1, \dots, x_n)) = \sum_{\sigma \in S_n} \prod_{i=1}^n x_i^{\sigma(i)-1}.$$

Dies ist ein symmetrisches Polynom in den  $x_i$ . Dieses Polynom kann man nun mit Hilfe bekannter Algorithmen als Polynom in den elementarsymmetrischen Polynomen der  $x_i$  darstellen. Da die elementarsymmetrischen Funktionen in den Nullstellen von  $f$  nach dem Vietaschen Wurzelsatz bis aufs Vorzeichen, das man auch beherrscht, die Koeffizienten von  $f$  sind, ist unsere Frage bejahend beantwortet. Dieser Algorithmus ist praktisch nur für sehr kleine  $n$  durchführbar, wie im übrigen auch der nächste, der jedoch nicht ganz so aufwendig ist.

Wir definieren im Polynomring  $\mathbb{Z}[y_1, \dots, y_{n-1}]$  rekursiv Polynome  $f_2, \dots, f_n$  vermöge  $f_2 = y_1$  und

$$f_{k+1} = y_k^k \sum_{\alpha} r_{\alpha} (y_1^{\alpha_1} - y_k^{\alpha_1}) \dots (y_{k-1}^{\alpha_{k-1}} - y_k^{\alpha_{k-1}}),$$

falls

$$f_k = \sum_{\alpha} r_{\alpha} y_1^{\alpha_1} \dots y_{k-1}^{\alpha_{k-1}}$$

ist. Ist dann

$$f_n = \sum_{\beta} r_{\beta} y_1^{\beta_1} \dots y_{n-1}^{\beta_{n-1}},$$

so ist

$$\text{perm}(\text{Vdm}(x_1, \dots, x_n)) = \sum_{\beta} r_{\beta} \tau_{\beta_1}^{(n)} \dots \tau_{\beta_{n-1}}^{(n)}.$$

Dabei ist  $\tau_0^{(n)} = 1$  und  $\tau_i^{(n)} = \sum_{j=1}^n x_j^i$ , falls  $i \geq 1$  ist. Man beachte, daß die

Definition von  $\tau_0^{(n)}$  von der üblichen Definition abweicht. Üblich ist,  $\tau_0^{(n)} = n$  zu setzen. Die  $\tau_i^{(n)}$  kann man nun mit Hilfe der Newtonschen Formeln durch die elementarsymmetrischen Polynome in den  $x_1, \dots, x_n$  ausdrücken, so daß wir eine zweite Lösung unserer Aufgabe gefunden haben.

Analysiert man die Entstehung der Monome in  $f_n$ , so folgt

$\sum_{\beta} |r_{\beta}| = \sum_{k=1}^{n-1} a(n,k)$ , wobei die  $a(n,k)$  durch folgende Rekursion definiert sind:  $a(m,0) = 0$  für alle  $m$  und  $a(2,1) = 1$ . Ferner

$$a(m+1, i+1) = \sum_{k=i}^{m-1} \binom{k}{i} a(m,k).$$

Meine Vermutung lautete, daß  $\sum_{k=1}^{n-1} a(n,k) = (n-1)!$  ist. Die Herren Nicoletti und Comtet bemerkten an Hand einer kleinen Tabelle der  $a(n,k)$ , daß  $a(n,k) = c(n-1,k)$  sein müsse, wobei  $c(n-1,k)$  die vorzeichenlosen Stirlingzahlen sind. Dies konnte ich mittlerweile verifizieren, so daß in der Tat

$$\sum_{\beta} |r_{\beta}| = \sum_{k=1}^{n-1} a(n,k) = (n-1)!$$

ist. Einen anderen Beweis dieser Tatsache schickte mir Herr E. Triesch (Aachen). Der zweite Algorithmus ist also ebenfalls sehr aufwendig.

Eine Note mit detaillierten Beweisen ist in Vorbereitung.

Anschrift des Autors

FB Mathematik der Universität  
Pfaffenbergstraße 95  
D-6750 Kaiserslautern