

# LÖSUNGEN

Prüfung zur Vorlesung

**Geometrie und Lineare Algebra für das Lehramt**

Sommersemester 2019

VO 250159 (Stefan Haller)

am 28. Mai 2020

digital schriftlich von 8:30 bis 11:00 Uhr

<https://moodle.univie.ac.at/course/view.php?id=108015>

Name:

Matrikelnummer:

1. Antritt     2. Antritt     3. Antritt     4. Antritt

erreichte Punkte									
Aufgabe:	1	2	3	4	5	6	7	8	gesamt
Punkte:									

Notenschlüssel					
Note:	<b>5</b>	<b>4</b>	<b>3</b>	<b>2</b>	<b>1</b>
Punkte:	0–39	40–49	50–59	60–69	70–80

### 1. Aufgabe (10 Punkte)

- (a) Seien  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{p \times q}$  und  $B' \in \mathbb{R}^{p' \times q'}$  drei Matrizen. Unter welchen Voraussetzungen und  $m, n, p, q, p', q'$  sind die Ausdrücke  $A(B + B')$  und  $AB + AB'$  definiert? (2P)  
Zeige, dass in diesem Fall  $A(B + B') = AB + AB'$  gilt. (3P)
- (b) Bestimme eine Matrix  $X$ , für die

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} X = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

gilt. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (5P)

a)  $n = p = p'$  und  $q = q'$

$A_{ij}$  ... Eintragung in der  $i$ -ten Zeile  
und  $j$ -ten Spalte

$$\begin{aligned} (A(B+B'))_{ij} &= \sum_{k=1}^n A_{ik} (B+B')_{kj} \\ &= \sum_k A_{ik} (B_{kj} + B'_{kj}) \\ &= \sum_k A_{ik} B_{kj} + \sum_k A_{ik} B'_{kj} \\ &= (AB)_{ij} + (AB')_{ij} = (AB+AB')_{ij} \end{aligned}$$

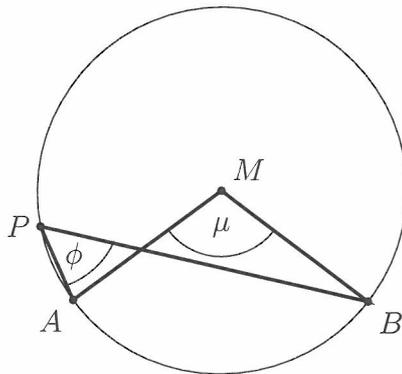
vgl. Lemma 3.1.24(a)

b)

$$\begin{aligned} X &= \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 5 & 3 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -5 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 4 & 8 \\ 1 & -6 & -13 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

## 2. Aufgabe (10 Punkte)

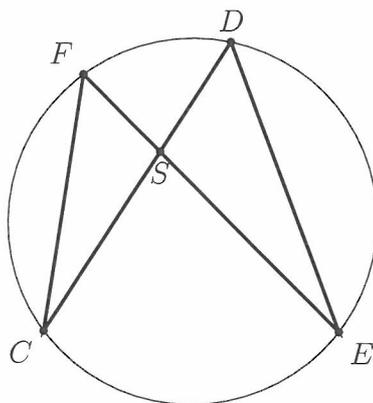
- (a) Seien  $A$ ,  $B$  und  $P$  drei verschiedene Punkte auf einem Kreis mit Mittelpunkt  $M$ , sodass  $B$  im Inneren des Winkel  $\angle MPA$  liegt. Weiters bezeichnen  $\phi$  den Peripheriewinkel und  $\mu$  den Mittelpunktswinkel wie in der Skizze angedeutet.



analog zum  
Beweis von  
Satz 1.5.29

- Zeige, dass in dieser Situation der Peripheriewinkelsatz  $\mu = 2\phi$  gilt. (5P)
- (b) Seien  $C$ ,  $D$ ,  $E$  und  $F$  vier verschiedene Punkte auf einem Kreis, sodass sich die Sehnen  $CD$  und  $EF$  in einem Punkt  $S$  treffen. In dieser Situation besagt der Sehnensatz:

$$|CS| \cdot |DS| = |ES| \cdot |FS|.$$



Gib im folgenden Beweis des Sehnensatzes zu jeder der Behauptungen eine kurze, stichwortartige Begründung an.

- (1)  $\angle CFE \equiv \angle EDC$ . (2P) Peripheriewinkelsatz  
 (2)  $\angle FSC \equiv \angle DSE$ . (1P) Scheitelwinkel  
 (3) Die Dreiecke  $FSC$  und  $DSE$  sind ähnlich. (1P)  $w:w:w$ -Satz  
 (4)  $|CS| \cdot |DS| = |ES| \cdot |FS|$  (1P)

aufgrund der Ähnlichkeit

$$\frac{|CS|}{|ES|} = \frac{|FS|}{|DS|}$$

### 3. Aufgabe (10 Punkte)

(a) Berechne die Determinante der Matrix

$$\begin{pmatrix} 7 & 8 & 4 \\ 7 & 9 & 4 \\ 7 & 8 & 6 \end{pmatrix}.$$

Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (3P)

(b) Bilden die Spalten dieser Matrix eine Basis von  $\mathbb{R}^3$ ? (1P)

(c) Bestimme die Dimension des Teilraums, der von den Vektoren

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \quad (1)$$

in  $\mathbb{R}^4$  aufgespannt wird. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (3P)

(d) Sind die Vektoren in (1) linear unabhängig? Begründe! (1P)

(e) Bilden die Vektoren in (1) ein Erzeugendensystem von  $\mathbb{R}^4$ ? Begründe! (1P)

(f) Lässt sich jeder Vektor in  $\mathbb{R}^4$  als Linearkombination der Vektoren in (1) ausdrücken? Begründe! (1P)

a)  $\det \begin{pmatrix} 7 & 8 & 4 \\ 7 & 9 & 4 \\ 7 & 8 & 6 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 7 & 8 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 7 \cdot 1 \cdot 2 = 14$

Zeilenumformungen (Bem. 3.4.18)

b) Ja, die Determinante  $\neq 0$  (vgl. Satz 3.4.19) Bem. 3.4.21

c) Mit Zeilenumformungen:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 5 & 6 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & 5 & 6 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 5 & 6 & 2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 12 \end{pmatrix}$$

hat Rang 4, der Teilraum hat daher Dimension 4

d) Nein, fünf Vektoren in  $\mathbb{R}^4$  sind stets linear abhängig. vgl. Korollar 3.2.53(a)

e) Ja, denn sie spannen einen 4-dimensionalen Teilraum auf, vgl. Korollar 3.2.54

f) Ja, wegen (e).

#### 4. Aufgabe (10 Punkte)

(a) Bestimme alle Eigenwerte der Matrix

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & 6 \\ 0 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

und gib eine Basis von  $\mathbb{R}^3$  an, die aus Eigenvektoren dieser Matrix besteht. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (6P)

(b) Gib eine Matrix der Form  $\begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix}$  an, die die Eigenwerte 2 und 4 hat. (4P)

a) Eigenwerte  $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 3$

$$\text{Ker} \begin{pmatrix} 0 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ker} \begin{pmatrix} -1 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{Span} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ker} \begin{pmatrix} -2 & 4 & 6 \\ 0 & -1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{Span} \begin{pmatrix} 13 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Basis aus Eigenvektoren:  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 13 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$b) \det \begin{pmatrix} a-\lambda & b \\ b & a-\lambda \end{pmatrix} = (a-\lambda)^2 - b^2$$

$$\Rightarrow (a-\lambda)^2 = b^2 \Rightarrow a-\lambda = \pm b \Rightarrow \text{Eigenwerte } \lambda = a \pm b$$

$$\left. \begin{array}{l} 4 = a+b \\ 2 = a-b \end{array} \right\} \Rightarrow a = 3, b = 1$$

Die Matrix  $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$  hat

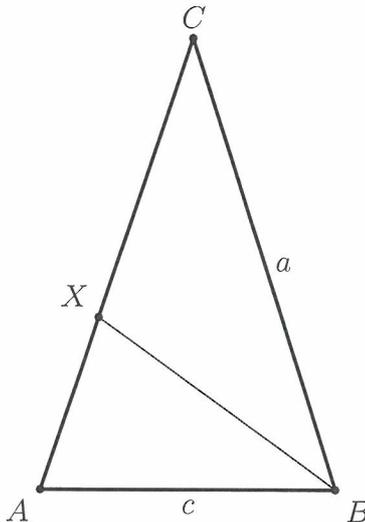
Eigenwerte 2 und 4.

### 5. Aufgabe (10 Punkte)

Es soll die Identität

$$\cos(72^\circ) = \frac{\sqrt{5}-1}{4}$$

bewiesen werden. Betrachte dazu ein gleichschenkeliges Dreieck mit Basiswinkel  $\sphericalangle CAB = \sphericalangle CBA = 72^\circ$  und bezeichne die Seitenlängen mit  $c := |AB|$  und  $a := |BC| = |CA|$ . Weiters sei  $X$  der Schnittpunkt der Winkelsymmetrale bei  $B$  mit der Dreiecksseite  $CA$ .



Gib im folgenden Beweis zu jeder der einzelnen Behauptungen eine kurze, stichwortartige Begründung an. (jeweils 1P)

(a)  $\sphericalangle BCA = 36^\circ$

(b)  $\sphericalangle XCB \equiv \sphericalangle XBC \equiv \sphericalangle XBA$

(c) Die Dreiecke  $ABC$  und  $XAB$  sind ähnlich.

(d)  $|XC| = |XB| = c$

(e)  $|XA| = a - c$

(f)  $\frac{c}{a} = \frac{a-c}{c}$

(g)  $\left(\frac{c}{a}\right)^2 + \frac{c}{a} - 1 = 0$

(h)  $\frac{c}{a} = \frac{-1 \pm \sqrt{5}}{2}$

(i)  $\frac{c}{a} = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$

(j)  $\cos(72^\circ) = \frac{\sqrt{5}-1}{4}$

*Winkelsumme im Dreieck ABC  
beide Winkel bei B haben  $72^\circ/2 = 36^\circ$   
w:w:w-Satz  
Dreiecke XBC gleichschenkelig nach b)  
und BXA  
nach d)  
 $|XA| = |CA| - |XC| = a - c$*

f) nach c) und e)

g) folgt aus f)

h) quadratische Lösungsformel

i)  $\frac{c}{a} > 0$

j)  $\cos(72^\circ) = \frac{c/2}{a} = \frac{\sqrt{5}-1}{4}$

nach i)

## 6. Aufgabe (10 Punkte)

Für jeden Winkel  $\alpha$  betrachten wir die Matrizen

$$R_\alpha = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad S_\alpha = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix}.$$

- (a) Zeige  $S_\alpha S_\beta = R_{\alpha-\beta}$ , für je zwei Winkel  $\alpha$  und  $\beta$ . (4P)  
 (b) Zeige  $S_\alpha^2 = I$ , wobei  $I$  die Einheitsmatrix bezeichnet. (2P)  
 (c) Die lineare Abbildung  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $v \mapsto S_\alpha \cdot v$ , beschreibt eine Spiegelung an einer Geraden durch den Koordinatenursprung. Zeige, dass der Punkt  $\begin{pmatrix} \cos(\alpha/2) \\ \sin(\alpha/2) \end{pmatrix}$  unter dieser Spiegelung fix bleibt (2P) und gib eine Gleichung der Spiegelungsachse an. (2P)

$$a) S_\alpha S_\beta = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \beta & \sin \beta \\ \sin \beta & -\cos \beta \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta & \cos \alpha \sin \beta - \sin \alpha \cos \beta \\ \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta & \sin \alpha \sin \beta + \cos \alpha \cos \beta \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \cos(-\beta) = \cos \beta \\ \sin(-\beta) = -\sin \beta \end{cases}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos(-\beta) - \sin \alpha \sin(-\beta) & -\cos \alpha \sin(-\beta) - \sin \alpha \cos(-\beta) \\ \sin \alpha \cos(-\beta) + \cos \alpha \sin(-\beta) & -\sin \alpha \sin(-\beta) + \cos \alpha \cos(-\beta) \end{pmatrix}$$

Additions  
theoreme

$$= \begin{pmatrix} \cos(\alpha-\beta) & -\sin(\alpha-\beta) \\ \sin(\alpha-\beta) & \cos(\alpha-\beta) \end{pmatrix} = R_{\alpha-\beta}$$

$$b) \text{ Aus a) folgt } S_\alpha^2 = S_\alpha S_\alpha = R_{\alpha-\alpha} = R_0 = \begin{pmatrix} \cos(0) & -\sin(0) \\ \sin(0) & \cos(0) \end{pmatrix} = I$$

$$c) \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \alpha/2 \\ \sin \alpha/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos \alpha/2 + \sin \alpha \sin \alpha/2 \\ \sin \alpha \cos \alpha/2 - \cos \alpha \sin \alpha/2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \cos(\alpha/2) = \cos(-\alpha/2) \\ \sin(\alpha/2) = -\sin(-\alpha/2) \end{cases}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos \alpha \cos(-\alpha/2) - \sin \alpha \sin(-\alpha/2) \\ \sin \alpha \cos(-\alpha/2) + \cos \alpha \sin(-\alpha/2) \end{pmatrix}$$

Additions  
theoreme

$$= \begin{pmatrix} \cos(\alpha - \alpha/2) \\ \sin(\alpha - \alpha/2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha/2 \\ \sin \alpha/2 \end{pmatrix}$$

Spiegelungsachse:  $\sin(\alpha/2) \cdot x - \cos(\alpha/2) \cdot y = 0$

### 7. Aufgabe (10 Punkte)

(a) Gib die Lösung der Gleichung

$$(2 + 3i)w + 4 + 5i = 17 + 18i.$$

in der Form  $w = x + iy$  mit  $x, y \in \mathbb{R}$  an. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (3P)

(b) Faktorisiere das Polynom

$$p(z) = z^3 - 2z^2 + (1 - 2i)z$$

in Linearfaktoren. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (5P)

(c) Für welche ganzen Zahlen  $n$  gilt  $i^n = 1$ ? (2P)

$$a) \quad w = \frac{17 + 18i - 4 - 5i}{2 + 3i} = \frac{13 + 13i}{2 + 3i} = \frac{13(1+i)(2-3i)}{4+9} = 5-i$$

$$b) \quad p(z) = 0 \quad \boxed{z_1 = 0}$$

$$p(z) = (z^2 - 2z + 1 - 2i)z$$

$$z^2 - 2z + 1 - 2i = 0$$

$$z_{2/3} = 1 \pm \sqrt{1 - 1 + 2i} = 1 \pm \sqrt{2i} = 1 \pm (1+i)$$

$$\boxed{z_2 = 2+i} \quad \boxed{z_3 = -i}$$

$$p(z) = z(z - 2 - i)(z + i)$$

c) Für alle  $n \in \mathbb{Z}$ , die durch 4 teilbar sind.

### 8. Aufgabe (10 Punkte)

Bezeichne  $L \subseteq \mathbb{R}^6$  den Lösungsraum des Gleichungssystems:

$$\begin{array}{rcccccc} x_1 & +2x_2 & +3x_3 & -x_4 & +2x_5 & +2x_6 & = & -1 \\ 2x_1 & +4x_2 & +6x_3 & & +12x_5 & +14x_6 & = & 16 \\ 3x_1 & +6x_2 & +9x_3 & -2x_4 & +10x_5 & +11x_6 & = & 6 \end{array}$$

- (a) Beschreibe  $L$  durch eine Parameterdarstellung. Der Rechenweg muss nachvollziehbar sein. (6P)  
 (b) Gib ein minimales lineares Gleichungssystem für  $L$  an, d.h. eines, das aus möglichst wenigen linearen Gleichungen besteht. (1P)  
 (c) Gib eine Basis des Lösungsraums des assoziierten homogenen Gleichungssystems an. (1P)  
 (d) Gib ein System von vier linearen Gleichungen in drei Variablen  $x, y, z$  an, das einen 1-dimensionalen Lösungsraum hat. (2P)

$$\begin{array}{cccccc|c} 1 & 2 & 3 & -1 & 2 & 2 & -1 \\ 2 & 4 & 6 & 0 & 12 & 14 & 16 \\ 3 & 6 & 9 & -2 & 10 & 11 & 6 \\ \hline 1 & 2 & 3 & -1 & 2 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 8 & 10 & 18 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4 & 5 & 9 \\ \hline 1 & 2 & 3 & -1 & 2 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4 & 5 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 1 & 2 & 3 & 0 & 6 & 7 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 4 & 5 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

$$\left\{ = \begin{pmatrix} 8 \\ 0 \\ 0 \\ 9 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right.$$

$$b_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$b_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$b_3 = \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$b_4 = \begin{pmatrix} -7 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 5 \\ -1 \end{pmatrix}$$

a)  $L = \left\{ \left\{ +t_1 b_1 + t_2 b_2 + t_3 b_3 + t_4 b_4 \mid t_1, t_2, t_3, t_4 \in \mathbb{R} \right\} \right\}$

b)  $\left. \begin{array}{l} x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 6x_5 + 7x_6 = 8 \\ x_4 + 4x_5 + 5x_6 = 9 \end{array} \right\}$

c)  $b_1, b_2, b_3, b_4$

d)  $\begin{array}{l} x + y + z = 0 \\ x + y - z = 0 \\ 2x + 2y + 2z = 0 \\ 2x + 2y - 2z = 0 \end{array}$

oder

$$\begin{array}{l} x = 0 \\ x = 0 \\ y = 0 \\ y = 0 \end{array}$$