

§2 FUNKTIONEN VON \mathbb{R}^n NACH \mathbb{R}^m :

GRUNDBEGRIFFE & STETIGKEIT

2.1 intro (Mehrdimensionale Analysis)

Aufbauend auf unserem Studiums der Topologie des mehrdim. Raumes \mathbb{R}^n begeben wir jetzt mit der eigentlichen mehrdimensionalen Analysis, d.h. mit der Analysis von Fkt

$$f: \mathbb{R}^n \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}^m$$

mit $m, n \geq 1$. Da solche Fkt in der Schulanalysis wenig bis gar nicht vorkommen werden wir uns zunächst ausführlich mit dieser Begriffsbildung beschäftigen, die Verwendung solcher Fkt ausführlich motivieren und Spezialfälle, Bsp und Veranschaulichungen diskutieren. Schließlich werden wir die Stetigkeit solcher Fkt diskutieren und sowohl Bekanntes (wiederentdecken, als auch ganz neue Phänomene kennenlernen).

2.2 MOTIVATION (Funktion $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ - Was, wozu, warum?)

Bisher haben wir (mit wenigen Ausnahmen fast) nur Fkt $f: \mathbb{R}^n \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}$ betrachtet, d.h. Funktionen, die eine (reelle) Zahl fressen und eine andere (reelle) Zahl ausspucken. Betrachtet man mögliche An-

Verwendungen so entdeckt man recht schnell, dass in vielen Situationen so eine einfache Fkt nicht ausreicht ist. Viel öfter möchte man Platen in einem mehrdim Raum eine Zahl oder auch einen Vektor (= mehrere Zahlen) zuordnen. Beispiele gibt es wie Sand am Meer zB:

- Bohnen im Raum: jedem Zeitpunkt $t \in [t_0, t_1] \subseteq \mathbb{R}$ will man die Position eines Objekts im Raum \mathbb{R}^3 zuordnen, das ergibt eine Fkt

$$f: [t_0, t_1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$t \mapsto f(t)$$

die Position eines Gegenstands im Raum

- Temperaturfeld: Jedem Punkt p in Wien (das wir aus der Einfachheit halber f lokat, also als $\mathbb{R}^2 \cong W$ vorstellen) ordnen wir die Temperatur $T(p)$ heute um 7^h morgens zu. So ergibt sich eine Fkt

$$T: \mathbb{R}^2 \cong W \rightarrow \mathbb{R}$$

$$x \mapsto T(x)$$

die Temp im Plat x heute um 7:00

- Windströmung: Wir wollen jedem Punkt p über Österreich bis zu einer Höhe von 8km die jeweilige Windschwindigkeit zuordnen.

Dabei soll die Windgeschwindigkeit ein 3-dim Vektor $v \in \mathbb{R}^3$ sein, wobei die Richtung von v die Windrichtung ergibt und die Länge $\|v\|$ von v die Windgeschwindigkeit in m s^{-1} ergibt. So erhalten wir eine Abb

$$v: \mathbb{R}^3 \ni 0 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$p \mapsto v(p)$$

Windgeschw & -richtg
im Pkt p

Nehmen wir noch die Zeit als Parameter hinzu, so haben wir nun eine Fkt

$$v: \mathbb{R}^4 \ni [t_0, t_1] \times 0 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(t, p) \mapsto v(t, p)$$

Windgeschw & -richtg
im Pkt p zur
Zeit t

Um alle solche Bsp prägnant und in einem Rahmen beschreiben, modellieren & analysieren zu können betrachtet man also Fkt

$$f: \mathbb{R}^n \ni U \rightarrow \mathbb{R}^m$$

die einem Pkt oder Vektor [das ist nur eine Frage der Modellierung/Anschauung - aber keine mathematische Frage] im \mathbb{R}^n einen Pkt/Vektor im \mathbb{R}^m zuordnet.

Wir beginnen unser Studium solcher Fkt indem wir etwas Terminologie einführen & Spezialfälle betrachten & veranschaulichen.

2.3 TERMINOLOGIE. Sei $f: \mathbb{R}^n \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}^m$ eine Fkt.

(i) (Komponentenfkt.) Für $x \in U \subseteq \mathbb{R}^n$ schreiben wir

$$f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m$$

Da $f(x) \in \mathbb{R}^m$ muß nämlich $f(x)$ ein Vektor mit m Komponenten sein, diese bezeichnen wir eben mit $(f_1(x), \dots, f_m(x))$. Dabei schreiben wir Vektoren manchmal als Zeilen- manchmal als Spaltenvektoren, ohne damit etwas Mathematisches ausdrücken zu wollen.

Diese „Zerlegung“ von $f(x)$ in $(f_1(x), \dots, f_m(x))$ können wir natürlich für jedes $x \in U$ durchführen und so erhalten wir m -Stück Fkt f_j ($1 \leq j \leq m$),

$$f_j: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}.$$

D.h. eine Fkt $f: U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ besteht aus m -stück sop. skalarwertigen Fkt $f_1, \dots, f_m: U \rightarrow \mathbb{R}$. Diese nennen wir die Komponentenfkt oder kurz Komponenten von f . Diese sind die „Bausteine“ von f und

– wie wir sehen werden – spiegeln

sich wesentliche Eigenschaften von f schon in den Komponentenfkt f_j .

Eine Fkt $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$
sind in Wirklichkeit
 m Fkt $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

(ii) (Partielle Funktionen) Ähnlich - aber nicht mit (i) zu verwechseln! - können wir $x \in \mathbb{R}^n$ in seine Komponenten zerlegen, also $x = (x_1, \dots, x_n)$ schreiben. Damit ergibt sich

$$f(x) = f(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_m(x_1, \dots, x_n) \end{pmatrix}.$$

Wir können nun die sep. partiellen Fkt von f betrachten indem wir alle bis auf eine Komponente von x festhalten und nur eine Komponente - als 1-d Variable - laufen lassen. Genauer sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ und $(x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_n)$ fix ($1 \leq k \leq n$) dann ist die k-te partielle Fkt von f die Fkt

$$\mathbb{R} \ni x \mapsto f(\underbrace{x_1, \dots, x_{k-1}}_{\text{fix}}, x, \underbrace{x_{k+1}, \dots, x_n}_{\text{fix}}) \in \mathbb{R}$$

läuft

Andererseits spiegeln die Komponenten Fkt oft nicht die wesentlichen Eigenschaften der Fkt wider!

Explizit ob Vorwarnung:

(iii) WARNUNG. Anders als (i) führt (ii) zu keiner
 → „guten Zerlegung“ von $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$
 Einerseits können die Komponentenfkt

$$f_1: U \ni x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto f_1(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}$$

$$\vdots$$

$$f_m: U \ni x = (x_1, \dots, x_n) \mapsto f_m(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}$$

für viele Zwecke separat betrachtet werden und
 kodieren dabei wesentliche Eigenschaften von f .

Daher sind Fkt der Bauart

$$f: \mathbb{R}^n \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}$$

← $\left\{ \begin{array}{l} \text{1-d Zielbereich,} \\ \text{„skalare Fkt“} \end{array} \right.$

die wesentlichen Bausteine der mehrdim. Analysis.

Ein wesentlicher Knochenpunkt der mehrdim. Analysis
 ist es, dass andererseits die Abhängigkeit von
 $x = (x_1, \dots, x_n)$ von Fkt $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ – oder auch nur der
 Bausteine $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ – nicht gut „aufgedröselt“
 werden kann in eine Abhängigkeit von x_1 und eine
 von x_2 usw. Mit anderen Worten kodieren die partiellen
 Fkt nicht gut die Eigenschaften der Gesamtfkt.

Zum Vergleich:

$$\left\{ f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m \right\} \leftarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{kann aufgedröselt} \\ \text{werden} \end{array} \right.$$

kann nicht aufgedröselt werden
 & sorgt für „neue Effekte“

Das Wesentliche der mehrdim.
 Analysis steckt in $n > 1$, nicht in $m > 1$.

2.4. SPEZIALFÄLLE & VERANSCHAULICHUNG

Wir betrachten $f: \mathbb{R}^n \supset U \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($m, n \geq 1$)

(i) Kurven. Falls $n=1$ spricht man von Kurven;
 Sie werden meist mit c oder α bezeichnet und
 sinnvollerweise auf Intervallen $I \subseteq \mathbb{R}$ betrachtet,
 also

$$c: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

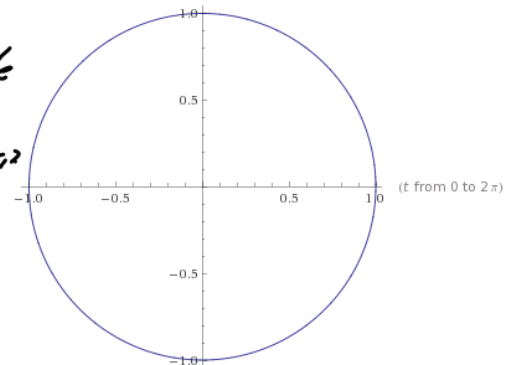
Falls $m=1$, sind wir im [faden?] Fall der
 eindim. Analysis.

Falls $m=2$, so sprechen wir von ebenen Kurven
 oder Kurven in der Ebene. Diese können wir ver-
 anschaulichen, indem wir ihr Bild $c(I) \subseteq \mathbb{R}^2$
 zeichnen. Bsp sind etwa

$$c: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \begin{array}{l} \text{1. Komponente} \\ \text{2. Komp.} \end{array}$$

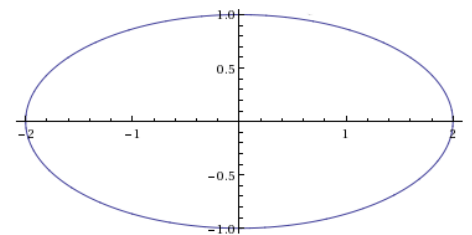
$$t \mapsto c(t) = \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}$$



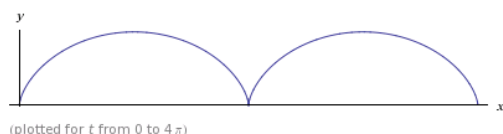
$$\alpha: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto \alpha(t) = \begin{pmatrix} 2\cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix}$$



$$s: [0, 4\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto \begin{pmatrix} t - \sin(t) \\ 1 - \cos(t) \end{pmatrix}$$



(plotted for t from 0 to 4π)

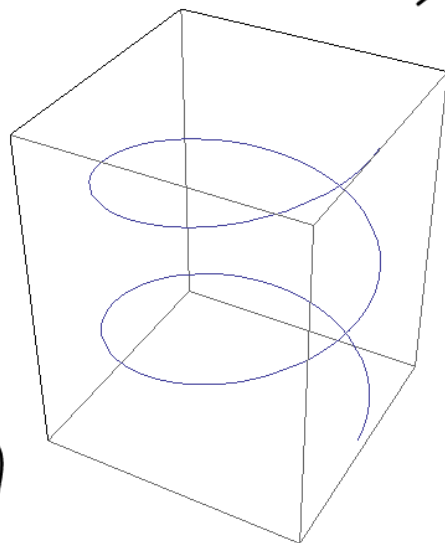
Keine Graphen von
 $Fkt: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Falls $m=3$ spricht man von Raumkurven. Sie können ebenfalls durch ihr Bild veranschaulicht werden, z.B.

$$C: [0, 4\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$t \mapsto \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \\ t \end{pmatrix}$$

Helix, bzw. Schraubenlinie



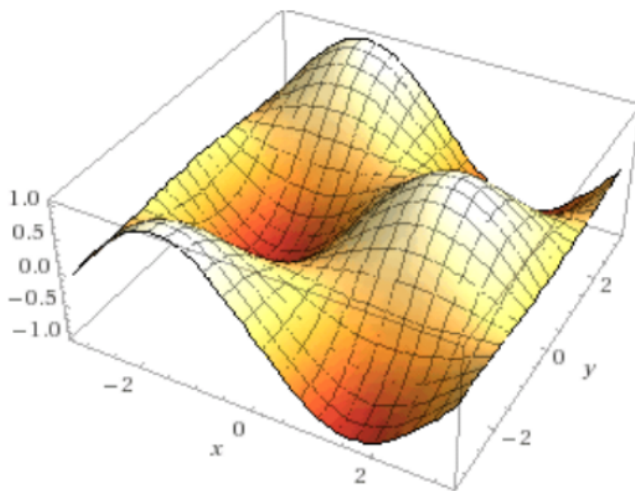
(ii) „Landschaften“: Falls $n=2$, $m=1$ also im Falle reellwertiger/skalarewertiger Funktionen auf \mathbb{R}^2 , d.h.

$$f: \mathbb{R}^2 \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}$$

kann der Graph $G(f) = \{ (x, y, f(x, y)) \mid (x, y) \in U \}$ als „Relief“ oder „Landschaft“ veranschaulicht werden: Über jedem „Pkt“ $(x, y) \in U \subseteq \mathbb{R}^2$ wird der Funktionswert $f(x, y)$ angezeichnet. Ein Bsp ist etwa $(U = (-\pi, \pi) \times (\pi, \pi))$

$$f: U \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto \sin(x)\cos(y)$$



Da $n=2 > 1$ können wir partielle Fkt von f betrachten

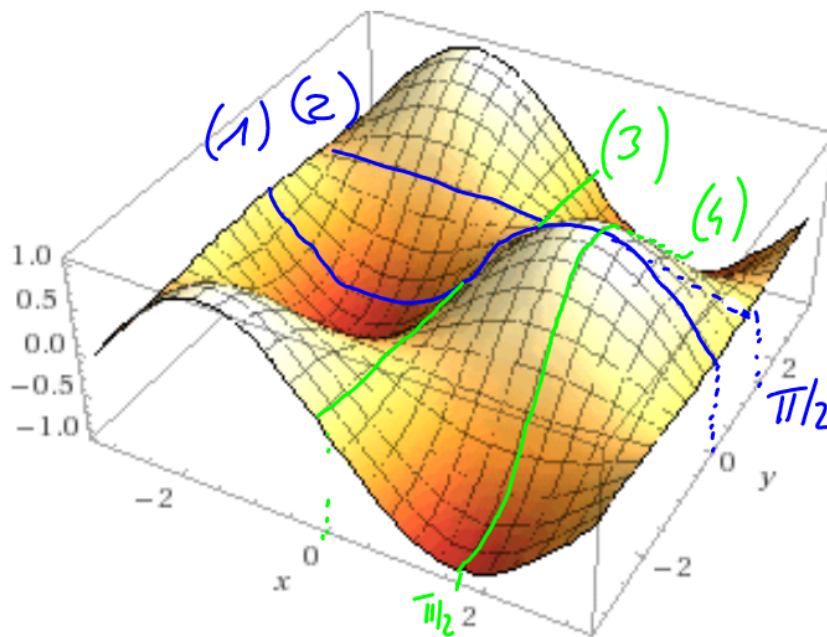
z.B.:

$$x \mapsto f(x, 0) = \sin(x) \cos(0) = \sin(x) \quad (1)$$

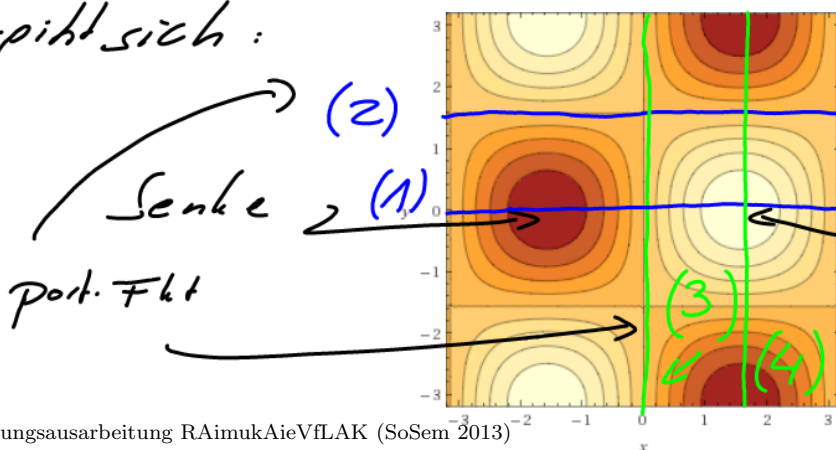
$$x \mapsto f(x, \pi/2) = \sin(x) \cos(\pi/2) = 0 \quad (2)$$

$$y \mapsto f(0, y) = \sin(0) \cos(y) = 0 \quad (3)$$

$$y \mapsto f(\pi/2, y) = \sin(\pi/2) \cos(y) = \cos(y) \quad (4)$$



Eine 2. Möglichkeit eine Fkt $f: \mathbb{R}^2 \cup U \rightarrow \mathbb{R}$ zu veranschaulichen besteht darin, die Höhenschichtlinien in U einzuzichnen – wie in eine Landkarte. Dabei werden in U alle Pkt $(x,y) \in U$ gleich angeordnet, wo $f(x,y)$ denselben Wert annimmt. In unserem Bsp ergibt sich:



dunkel $\hat{=}$ tief
hell $\hat{=}$ hoch
Berggipfel

(iii) Vektorfelder. Im Fall $n=m$ spricht man von Vektorfeldern. Anschaulich gesprochen ordnet eine Fkt

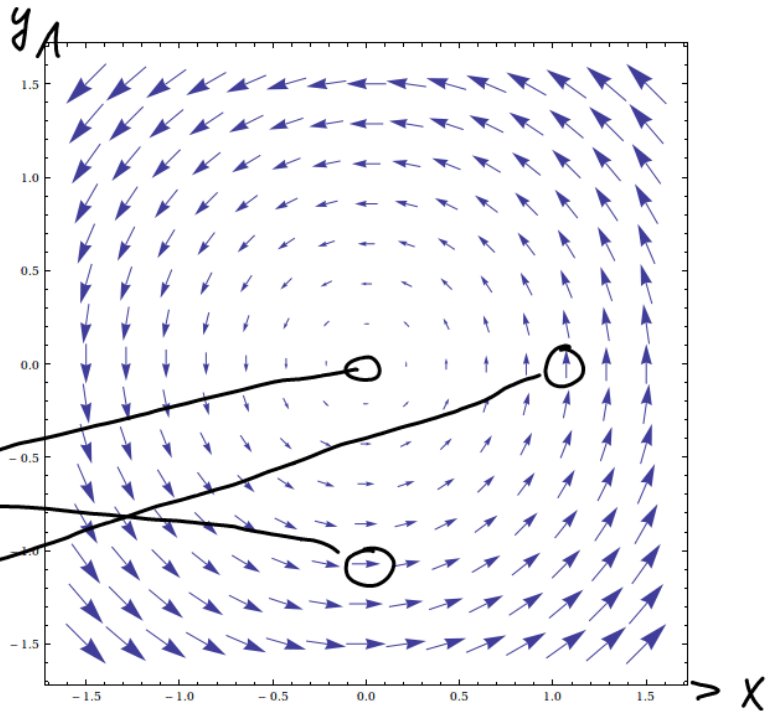
$$v: \mathbb{R}^n \supseteq U \rightarrow \mathbb{R}^n$$

jedem Pkt $x = (x_1, \dots, x_n) \in U$ den Vektor $v(x) \in \mathbb{R}^n$ zu, den wir uns ob im Pkt x angeheftet denken (können).

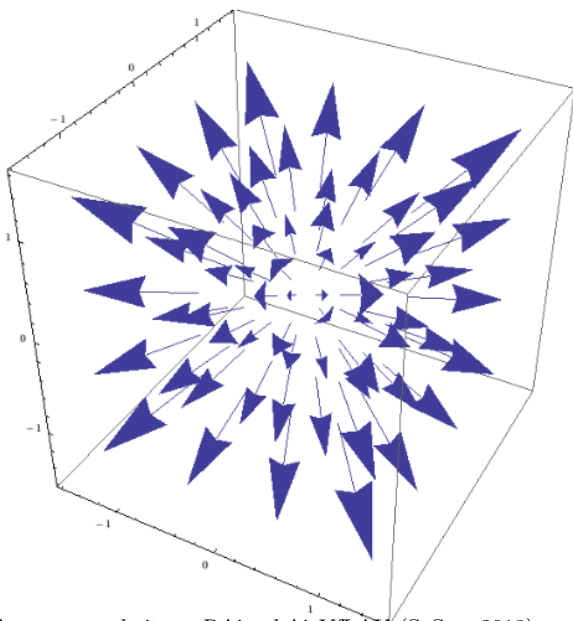
Falls $m=n=2$ oder auch $m=n=3$ können wir v graphisch veranschaulichen; wir betrachten 2 Bsp

$$v: [-1,1] \times [-1,1] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \mapsto \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$



z.B.: $v(0, -1) = (1, 0)$
 $v(0, 0) = 0$
 $v(1, 0) = (0, 1)$



$$v: [-1,1] \times [-1,1] \times [-1,1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$v(x, y, z) = (x, y, z)$$

Das Positionsfeld: In jedem Pkt wird ein Vektor angehängt, der vom Ursprung $(0, 0, 0)$ verläuft & dessen Länge seiner Entfernung zum Ursprung entspricht.