

Aufgabe 96

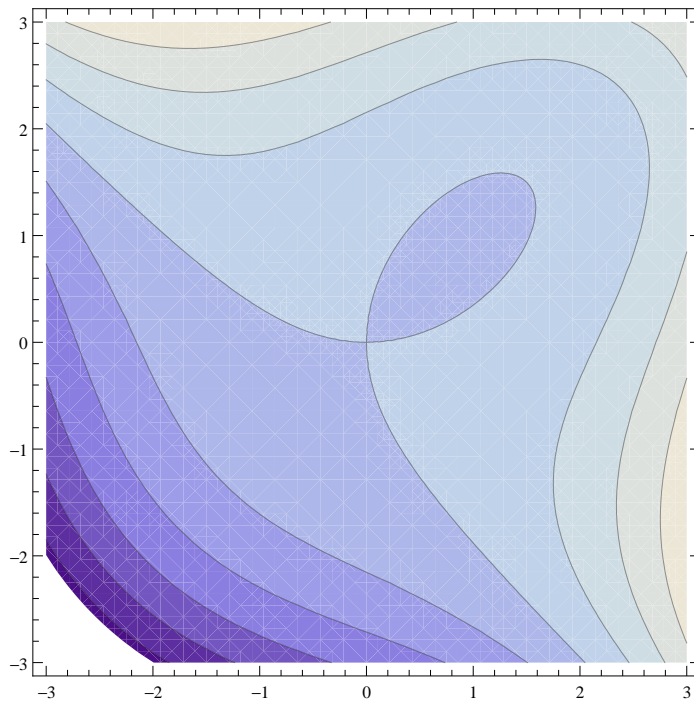
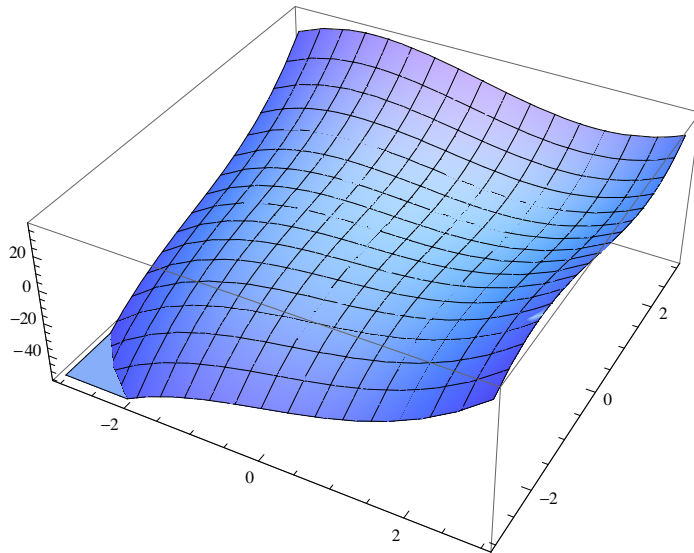
■ Überblick

$$f[x_, y_] := x^3 + y^3 - 3xy$$

Funktionsgraph und Höhengschichtlinien

```
Plot3D[f[x, y], {x, -3, 3}, {y, -3, 3}]
```

```
ContourPlot[f[x, y], {x, -3, 3}, {y, -3, 3}]
```



Vermutung : Sattel in $(0, 0)$, lok. Min nahe $(1, 1)$, keine globalen Extrema

■ Kritische Punkte

```
Gradf = {D[f[x, y], x], D[f[x, y], y]}
```

$$\{3x^2 - 3y, -3x + 3y^2\}$$

`Solve[Gradf == {0, 0}, {x, y}]`

`{ {x -> 0, y -> 0}, {x -> 1, y -> 1}, {x -> -(-1)^(1/3), y -> (-1)^(2/3)}, {x -> (-1)^(2/3), y -> -(-1)^(1/3)} }`

Wir suchen natürlich nur reelle Lösungen, also :

$K_1 = (0, 0), K_2 = (1, 1)$

■ Auswertung der Hesse Matrix

`Hessf = MatrixForm[`

`{ {D[f[x, y], {x, 2}], D[D[f[x, y], x], y]}, {D[D[f[x, y], x], y], D[f[x, y], {y, 2}]}}`

`(`

$$\begin{pmatrix} 6x & -3 \\ -3 & 6y \end{pmatrix}$$

`Hessf /. {x -> 0, y -> 0}`

`(`

$$\begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$$

`Det [%]`

`-9`

Indefinit, also :

$K_1 = (0, 0)$ ist ein Sattel

`Hessf /. {x -> 1, y -> 1}`

`(`

$$\begin{pmatrix} 6 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}$$

`Det [%]`

`27`

Determinante positiv und (1, 1 - Eintrag positiv => Hesse Matrix pos. definit, also :

$K_2 = (1, 1)$ ist lok. Minimum

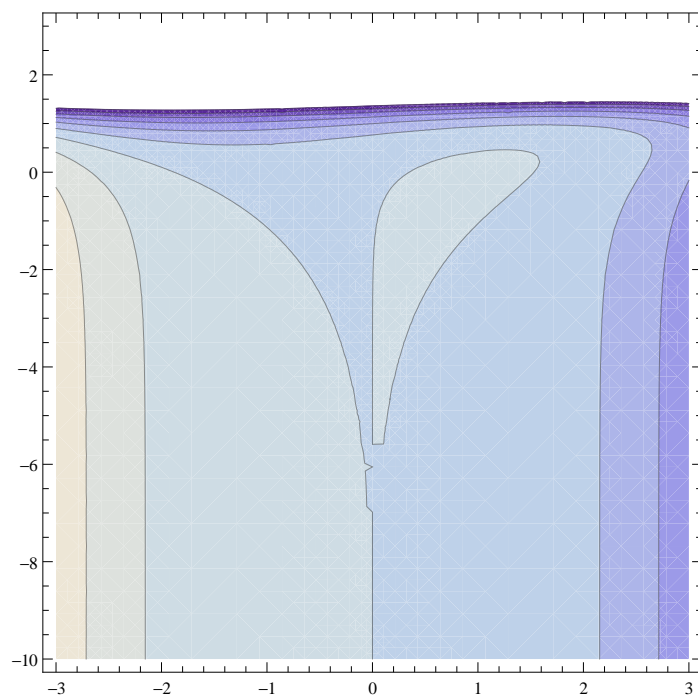
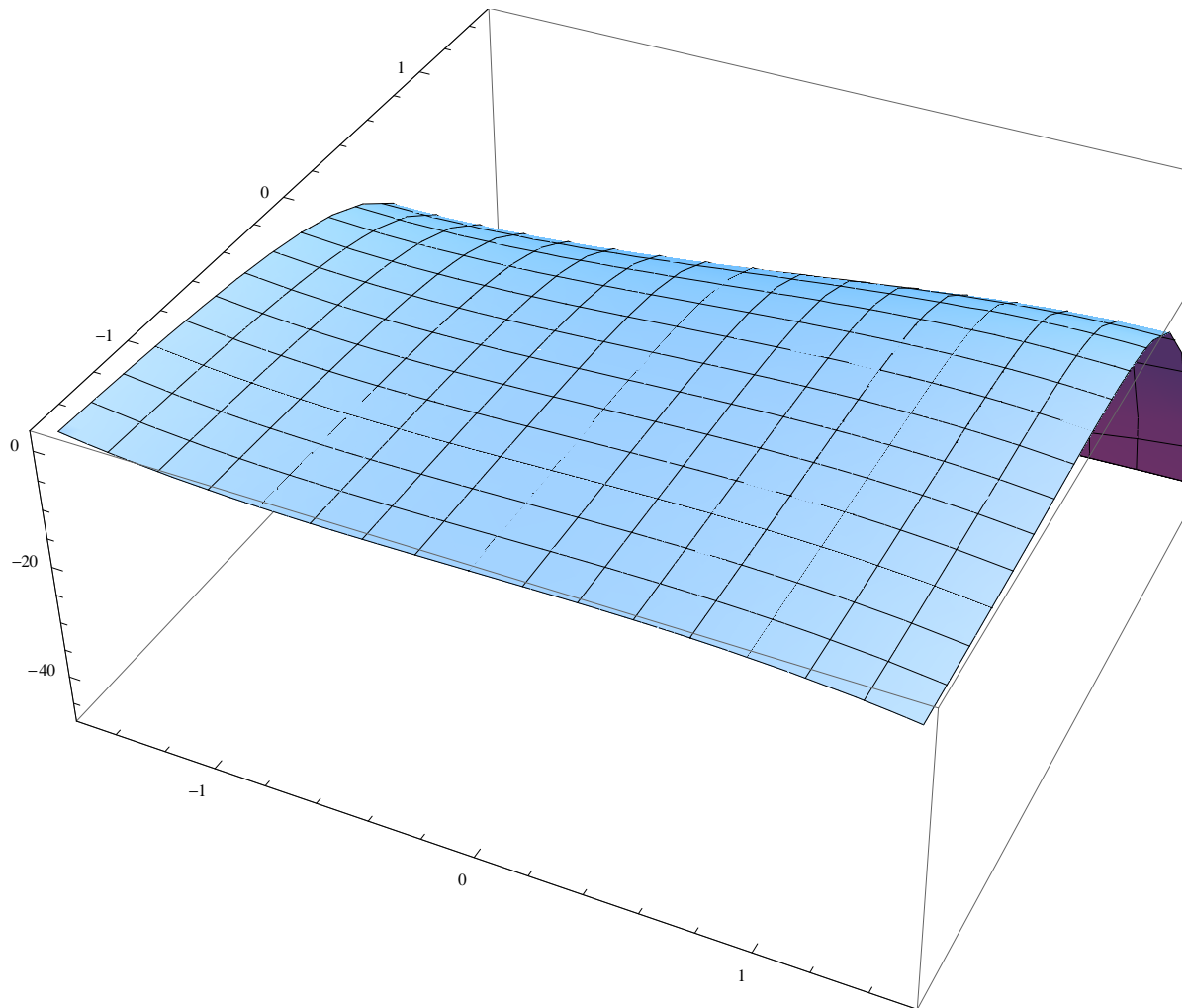
Aufgabe 97

■ Überblick

`f[x_, y_] := 3 x Exp[y] - x^3 - Exp[3 y]`

Funktionsgraph und Höhenschichtlinien

```
Plot3D[f[x, y], {x, -1.5, 1.5}, {y, -1.5, 1.5}]
ContourPlot[f[x, y], {x, -3, 3}, {y, -10, 3}]
```



Vermutung : Lok. Max nahe (1,0) , keine globalen Extrema

■ Kritische Punkte

`Gradf = {D[f[x, y], x], D[f[x, y], y]}`

$\{3 e^y - 3 x^2, -3 e^{3y} + 3 e^y x\}$

`Solve[Gradf == {0, 0}, {x, y}]`

Solve::ifun: Inverse functions are being used by Solve, so

some solutions may not be found; use Reduce for complete solution information. >>

$\left\{ \{x \rightarrow 0, y \rightarrow -\infty\}, \{x \rightarrow 1, y \rightarrow 0\}, \left\{ x \rightarrow -(-1)^{1/3}, y \rightarrow \frac{2 i \pi}{3} \right\}, \left\{ x \rightarrow (-1)^{2/3}, y \rightarrow -\frac{2 i \pi}{3} \right\} \right\}$

Wir suchen natürlich nur reelle Lösungen, also :

$K1 = (1, 0)$

■ Auswertung der Hesse Matrix

`Hessf = MatrixForm[`

`{D[f[x, y], {x, 2}], D[D[f[x, y], x], y]}, {D[D[f[x, y], x], y], D[f[x, y], {y, 2}]}`]

$\begin{pmatrix} -6 x & 3 e^y \\ 3 e^y & -9 e^{3y} + 3 e^y x \end{pmatrix}$

`Hessf /. {x -> 1, y -> 0}`

$\begin{pmatrix} -6 & 3 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}$

`Det [%]`

27

Determinante positiv und (1, 1) - Eintrag negativ => Hesse Matrix neg. definit, also :

$K1 = (1, 0)$ ist lok. Max.

Aufgabe 98

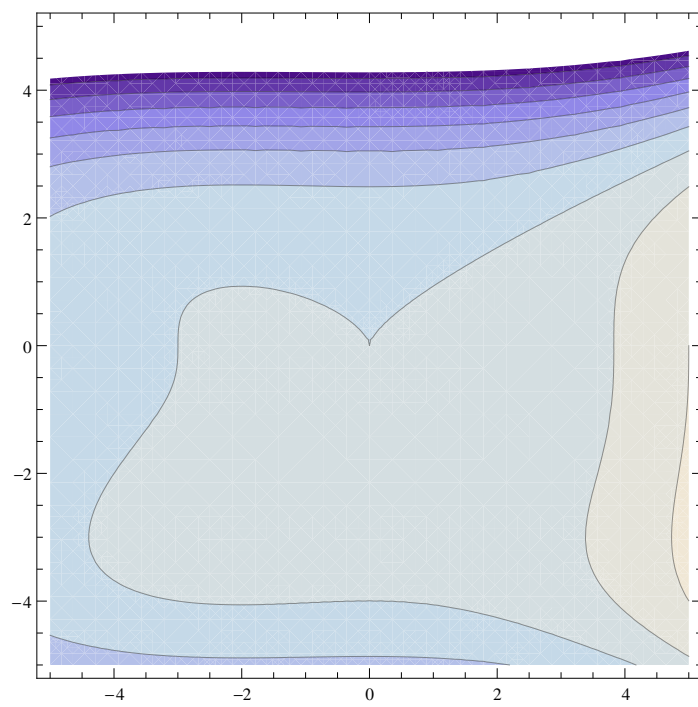
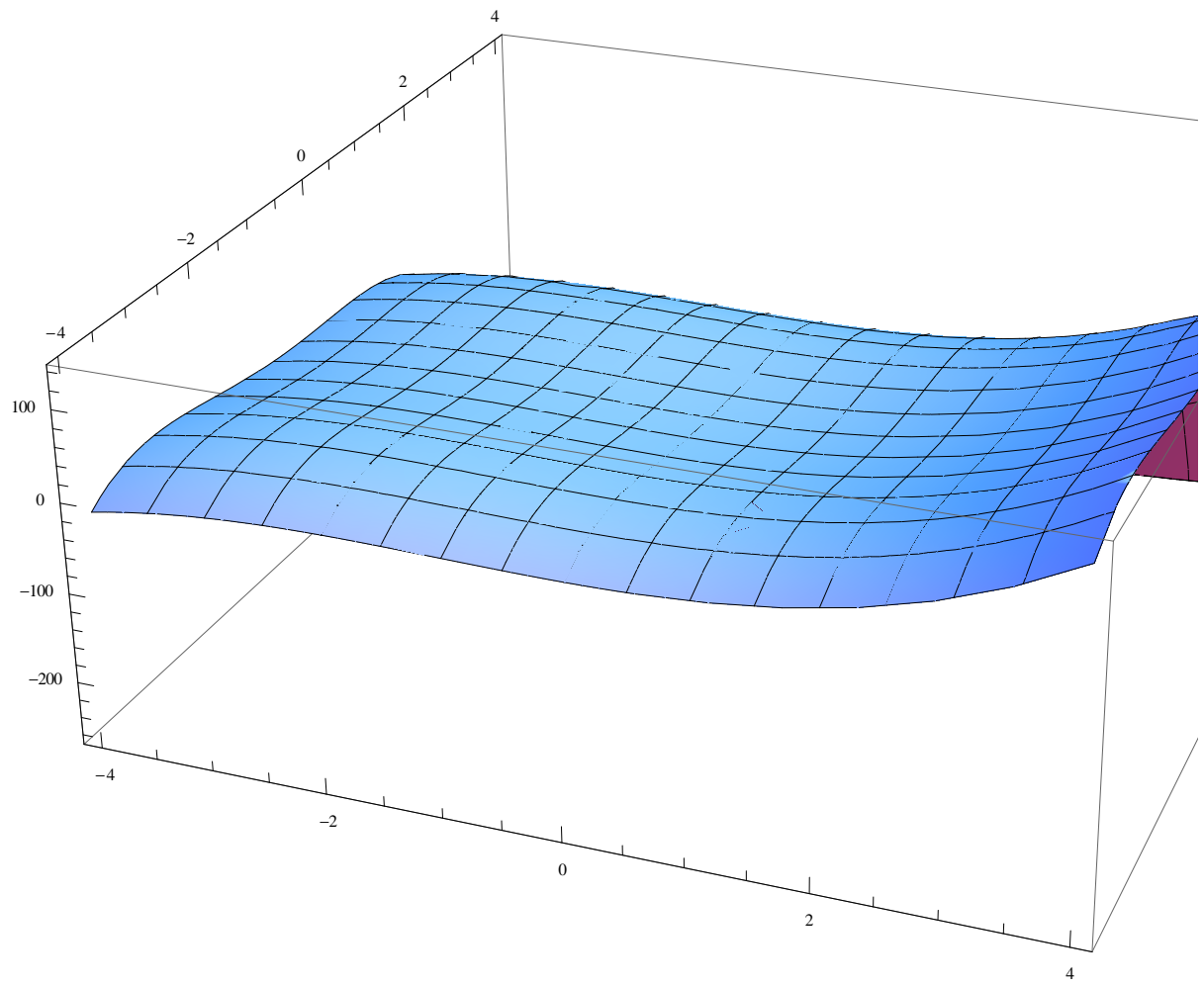
■ Überblick

`f[x_, y_] := 3 x^2 + x^3 - 4 y^3 - y^4`

Funktionsgraph und Höhengichtlinien

`Plot3D[f[x, y], {x, -4, 4}, {y, -4, 4}]`

`ContourPlot[f[x, y], {x, -5, 5}, {y, -5, 5}]`



Vermutung : Sattel in (0, 0), links des Ursprungs und auch unterhalb des Ursprungs, lok. Max nahe (-2, -3), keine globalen Extrema

■ Kritische Punkte

Gradf = {D[f[x, y], x], D[f[x, y], y]}

{6 x + 3 x², -12 y² - 4 y³}

Solve[Gradf == {0, 0}, {x, y}]

{{x → -2, y → -3}, {x → 0, y → -3}, {x → -2, y → 0}, {x → 0, y → 0}}

Vier kritische Punkte:

K1 = (0, 0), K2 = (-2, 0), K3 = (0, -3), K4 = (-2, -3)

■ Auswertung der Hesse Matrix

Hessf = MatrixForm[

{D[f[x, y], {x, 2}], D[D[f[x, y], x], y]}, {D[D[f[x, y], x], y], D[f[x, y], {y, 2}]}}

$\begin{pmatrix} 6 + 6x & 0 \\ 0 & -24y - 12y^2 \end{pmatrix}$

Hessf /. {x → 0, y → 0}

$\begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Eigenvalues[%]

{6, 0}

Positiv Semidefinit, also :

K1 = (0, 0) ist ein Sattel

Hessf /. {x → -2, y → 0}

$\begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

Eigenvalues[%]

{-6, 0}

Negativ Semidefinit, also :

K2 = (-2, 0) ist ein Sattel

Hessf /. {x → -0, y → -3}

$\begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & -36 \end{pmatrix}$

Eigenvalues[%]

{-36, 6}

Indefinit, also :

K3 = (0, -3) ist ein Sattel

Hessf /. {x → -2, y → -3}

$\begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & -36 \end{pmatrix}$

Eigenvalues[%]

{-36, -6}

Negativ definit, also :

K4 = (-2, -3) ist ein lok. Max.

Aufgabe 99

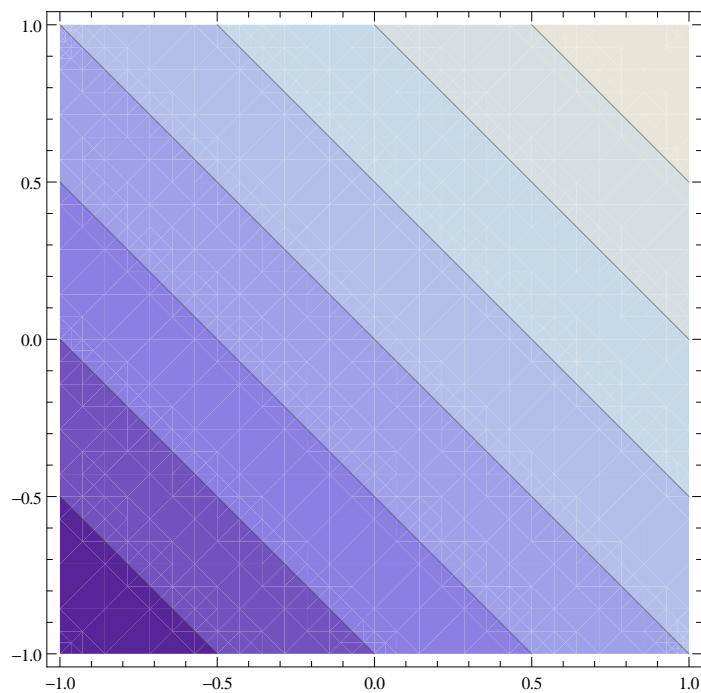
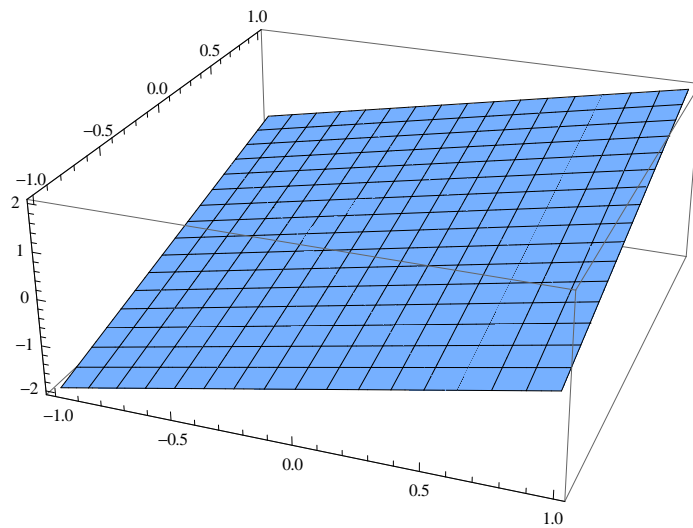
■ Überblick

```
f[x_, y_] := x + y
```

Funktionsgraph und Höhengschichtlinien

```
Plot3D[f[x, y], {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]
```

```
ContourPlot[f[x, y], {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]
```

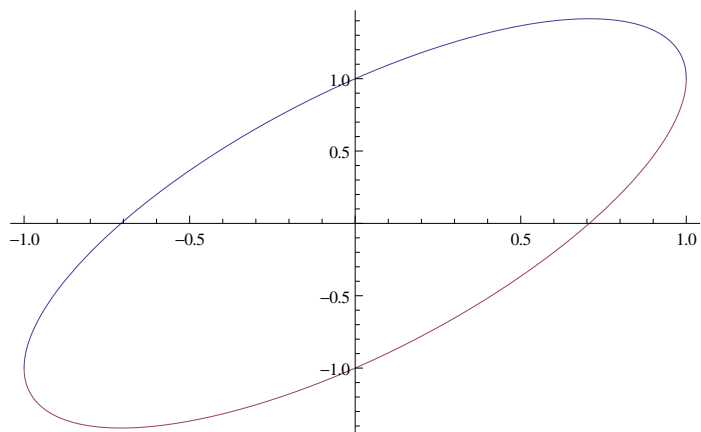


■ Methode 1 : Einsetzen ("Wie in der Schule")

```
f1[x_] := x + Sqrt[1 - x^2]
```

```
f2[x_] := x - Sqrt[1 - x^2]
```

```
Plot[{f1[x], f2[x]}, {x, -1, 1}]
```



```
Solve[f1'[x] == 0, x]
```

```
f1''[x]
```

$$\left\{ \left\{ x \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \right\} \right\}$$

$$-\frac{x^2}{(1-x^2)^{3/2}} - \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

$f1'' < 0$ also lok. Max. in $x = 1/\text{Sqrt}[2]$

Dh insgesamt lok. Max. in $(x, y) = (1/\text{Sqrt}[2], 1/\text{Sqrt}[2])$

```
Solve[f2'[x] == 0, x]
```

```
f2''[x]
```

$$\left\{ \left\{ x \rightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}} \right\} \right\}$$

$$\frac{x^2}{(1-x^2)^{3/2}} + \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

$f2'' > 0$ also lok. Min. in $x = -1/\text{Sqrt}[2]$

Dh insgesamt lok. Min. in $(x, y) = (-1/\text{Sqrt}[2], -1/\text{Sqrt}[2])$

■ Methode 2 : Lagrange Multiplikatoren

```
g[x_, y_] := x^2 + y^2 - 1
```

```
h[x_, y_, λ_] := f[x, y] - λ * g[x, y]
```

```
h[x, y, λ]
```

```
{D[h[x, y, λ], x], D[h[x, y, λ], y], D[h[x, y, λ], λ]}
```

$$x + y - (-1 + x^2 + y^2) \lambda$$

$$\{1 - 2x\lambda, 1 - 2y\lambda, 1 - x^2 - y^2\}$$

```
Solve[% == 0, {x, y, λ}]
```

$$\left\{ \left\{ x \rightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}}, y \rightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}}, \lambda \rightarrow -\frac{1}{\sqrt{2}} \right\}, \left\{ x \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}, y \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}}, \lambda \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \right\} \right\}$$

Also Kandidaten für lok. Extr. K1, 2 = $(x, y) = \pm(1/\text{Sqrt}[2], 1/\text{Sqrt}[2])$

Da S^1 kompakt muss es ein lok = glob Max und Min geben. Also reicht ein Vergleich der Funktionswerte an den Kandidatenstellen.


```
f[1/Sqrt[2], 1/Sqrt[2]]
f[-1/Sqrt[2], -1/Sqrt[2]]
```

$$\sqrt{2}$$

$$-\sqrt{2}$$

Also lok. = glob. Max in K1, Min in K2

Aufgabe 100

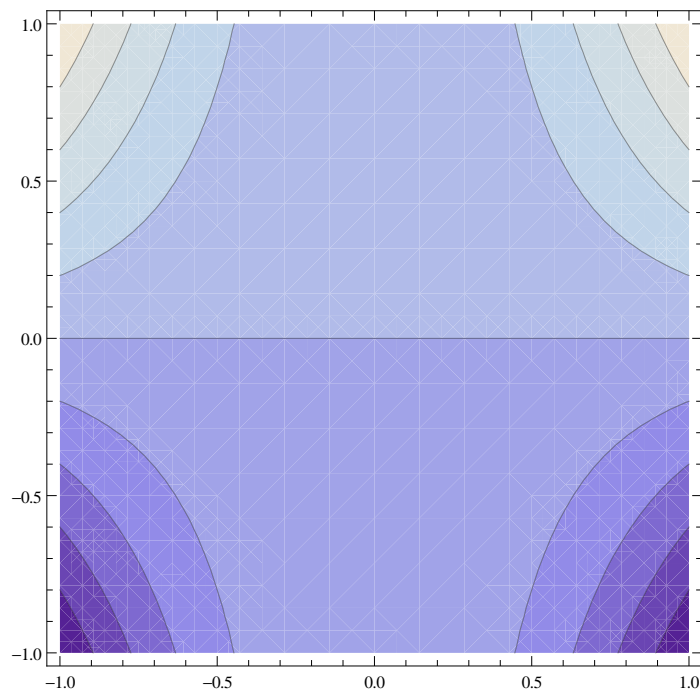
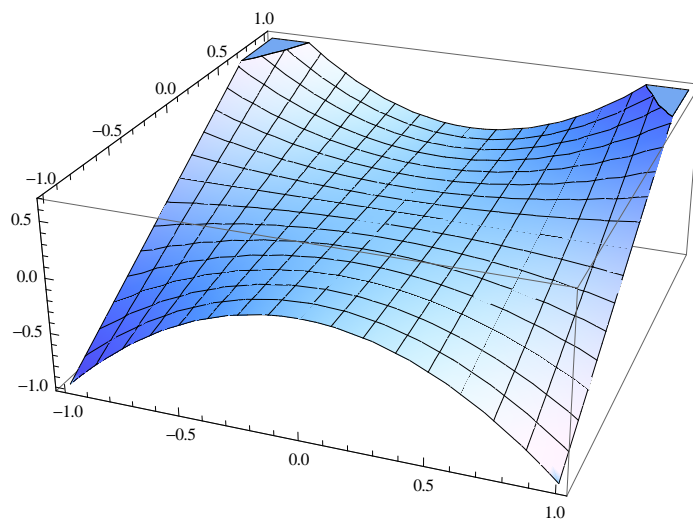
■ Überblick

```
f[x_, y_] := x^2 y
```

Funktionsgraph und Höhenschichtlinien

```
Plot3D[f[x, y], {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]
```

```
ContourPlot[f[x, y], {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]
```



Vermute nicht strikte lok. Max./Min. auf der neg./pos. y - Achse und kein lok. Extr. in (0, 0)

■ (a) Max/Min auf offener Einheitskreisscheibe

■ Kritische Punkte

`Gradf = {D[f[x, y], x], D[f[x, y], y]}`

`{2 x y, x^2}`

`Solve[Gradf == {0, 0}, {x, y}]`

`Solve::svars: Equations may not give solutions for all "solve" variables. >>`

`{{x -> 0}}`

Die ganze y-Achse besteht aus krit. Punkten

■ Auswertung der Hesse Matrix

`Hessf = MatrixForm[`

`{D[f[x, y], {x, 2}], D[D[f[x, y], x], y]}, {D[D[f[x, y], x], y], D[f[x, y], {y, 2}]}`

`(`

$$\begin{pmatrix} 2y & 2x \\ 2x & 0 \end{pmatrix}$$

`Hessf /. {x -> 0}`

`(`

$$\begin{pmatrix} 2y & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Nie definit und Det = 0 also auch nicht indefinit => KEINE AUSSAGE MÖGLICH

Ausweg:

■ Diskutiere Vorzeichen

`f = 0` auf der y - Achse

`f >= 0` in oberer Halbebene

`f <= 0` in unterer Halbebene

Daher nichtstrikte lok Min / Max auf pos / neg y - Achse .

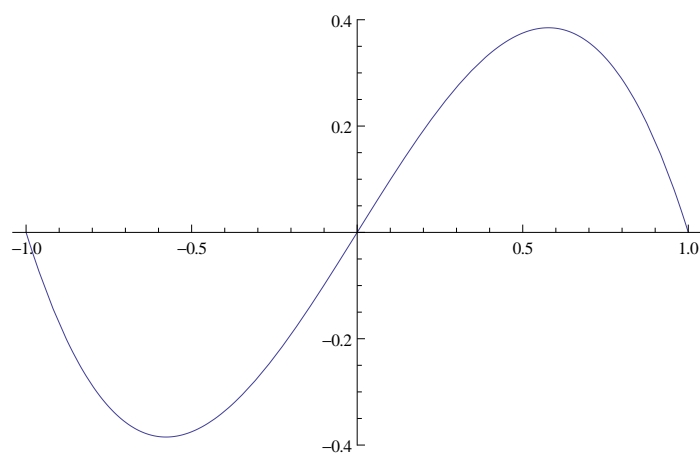
Kein lok. Extremum in (0, 0)

■ (b) Auf Einheitskreis

Methode 1 : Einsetzen

`f1[y_] := y (1 - y^2)`

`Plot[f1[y], {y, -1, 1}]`



Weil auf [-1, 1] zu diskutieren (!!)

lok. Max./Min in - / +1

`Solve[f1'[y] == 0, y]`

$$\left\{ \left\{ y \rightarrow -\frac{1}{\sqrt{3}} \right\}, \left\{ y \rightarrow \frac{1}{\sqrt{3}} \right\} \right\}$$

`f1''[1/Sqrt[3]]`

`f1''[-1/Sqrt[3]]`

$$-2\sqrt{3}$$

$$2\sqrt{3}$$

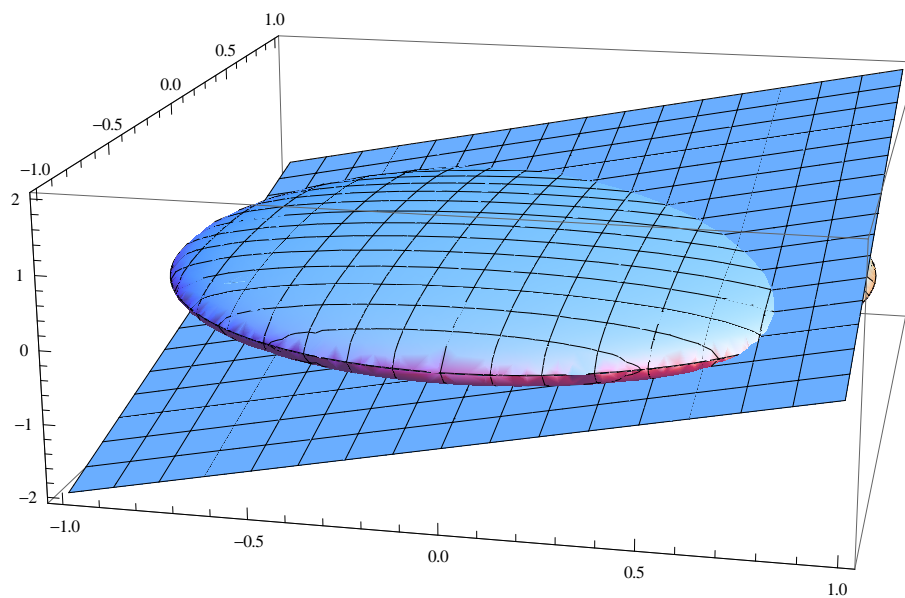
Daher lok. Max./Min. in $\pm 1/\sqrt{3}$

Daher insgesamt lok. Max./Min. (auch global) in
 $(\pm\sqrt{2/3}, 1/\sqrt{3}) / (\pm\sqrt{2/3}, -1/\sqrt{3})$
 und lok. Max./Min. in $(0, \pm 1)$

Aufgabe 101

Zwei Skizzen zur Illustration :

`Plot3D[{Sqrt[(1 - y^2 - x^2)/2], -Sqrt[(1 - y^2 - x^2)/2], x + y}, {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]`



```
Plot3D[{Sqrt[(1 - y^2 - x^2) / 2], -Sqrt[(1 - y^2 - x^2) / 2], x + y}, {x, -1, 1}, {y, -1, 1}]
```

